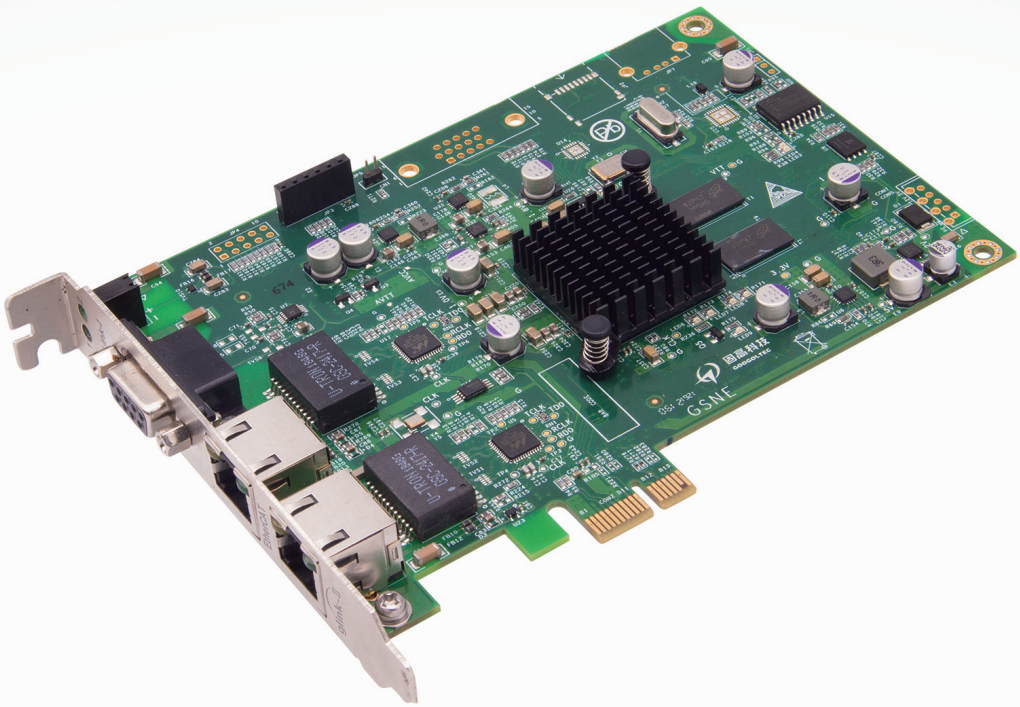
固高科技
GOOGOLTECH

GSNE 系列

高性能多轴网络运动控制卡

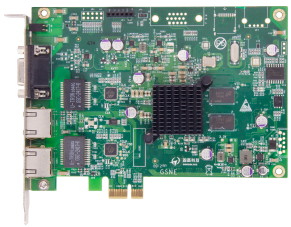


概述

GSNE 系列插卡式运动控制器是一款同时支持 gLink-II 和 EtherCAT 总线的网络型、模块化多轴运动控制产品，它采用高性能多核处理器，可以实现高速高精运动控制。用户可以根据自身需求，通过 gLink-II 总线连接固高自主开发的 gLink-II 驱动器、GNM 网络型模块（4 轴模块、6 轴模块）和 GTM 网络型模块，或者通过 EtherCAT 接口兼容标准 EtherCAT 外设，快速搭建高性能运动控制系统，实现分布式现场运动控制和控制系统柔性化，为用户提供多轴数、多 IO 点数的总线控制解决方案。

GSNE 系列插卡式运动控制器可广泛应用于半导体加工设备、激光加工设备、锂电池设备、PCB 钻铣设备、机器人、数控机床、包装机械、印刷机械、电子加工设备、非标自动化装备（检测机、组装机、点胶机、插件机）和自动化生产线。

特点

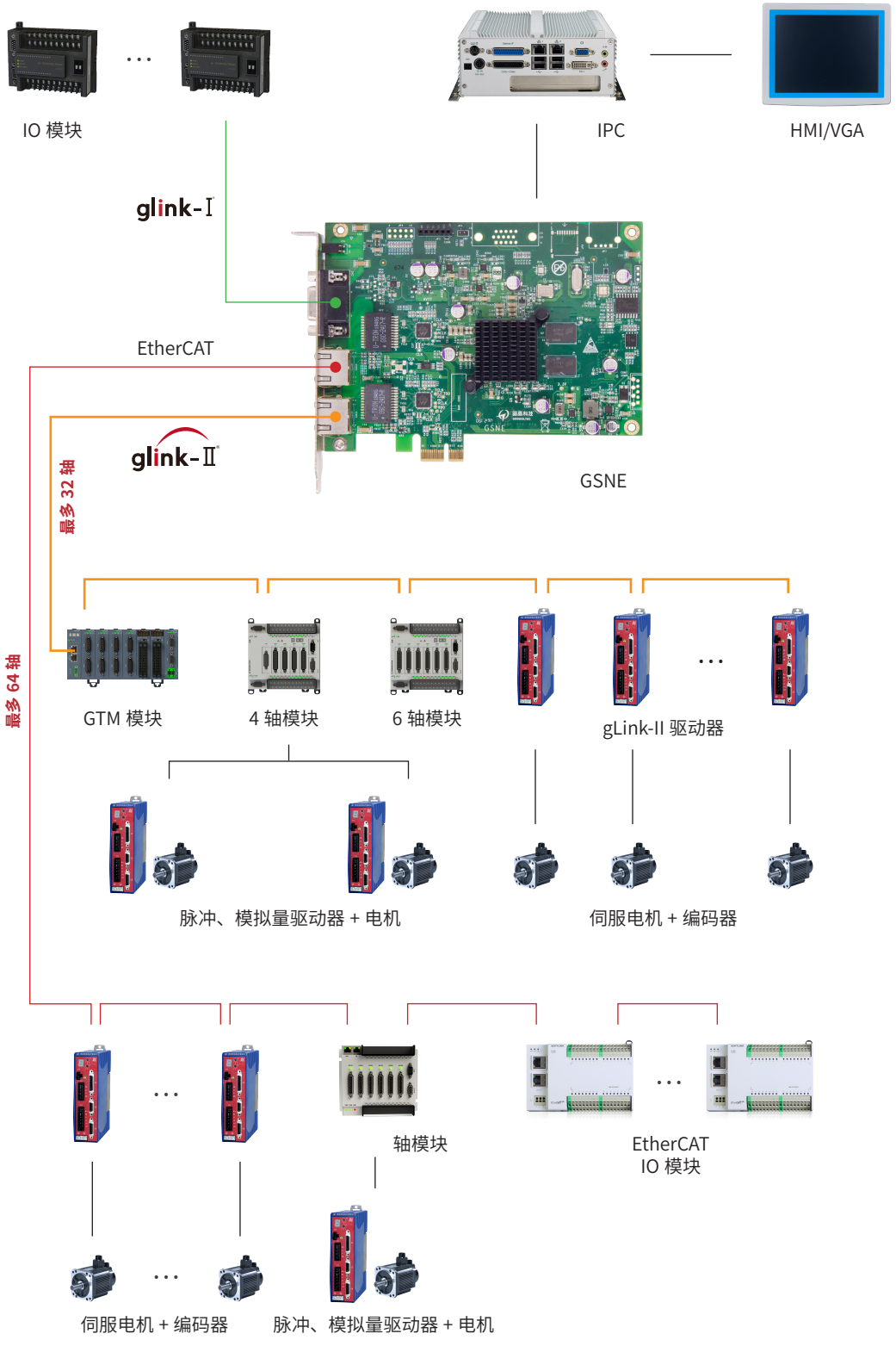


- 采用 PCIe 接口
- 提供 2 种总线接口：gLink-II 和 EtherCAT
- 多轴高速高精运动控制：8 轴 – 32 轴（gLink-II），16 轴 – 64 轴（EtherCAT）
- 控制周期：250us – 1ms（gLink-II），1ms – 2ms（EtherCAT）
- 支持高性能闭环、龙门、高精 + 轮廓误差控制
- 具备运动规划、位置比较输出、增强 PSO、激光能量控制、振镜控制、自学习等丰富功能

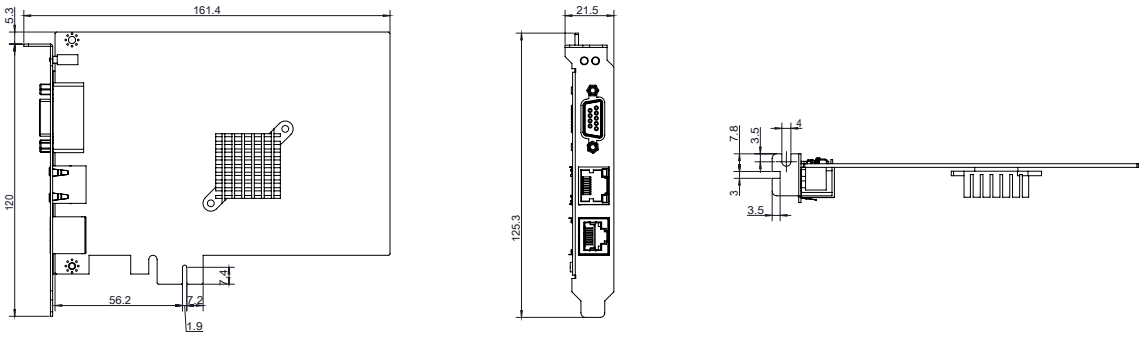
规格

GSNE 系列多轴网络运动控制卡	
可控轴数	8 轴 – 32 轴（gLink-II），16 轴 – 64 轴（EtherCAT）
控制方式	脉冲、模拟量、gLink-II 总线、EtherCAT 总线
控制周期	250us – 1ms（gLink-II），1ms – 2ms（EtherCAT）
基础功能	运动规划（点位、Jog、Gear、PT、PVT、Follow、插补、单轴手轮）、补偿（平面补偿、螺距误差补偿、反向间隙补偿、同步坐标系补偿、交叉补偿）、激光振镜、位置比较输出、PSO、捕获、回零、轮廓误差控制、开环龙门功能、多通道功能、Input Shaping、断电保存
增强功能	闭环龙门控制、五轴功能（支持多种五轴模型，支持 RTCP、斜面加工、刀具方向进退刀等五轴加工模式，支持刀具长度补偿、工件坐标系偏移、非正交模型等五轴校正功能）、机器人功能（支持多种机器人模型解算 (6R、SCARA、Delta 等），支持机器人坐标系切换，支持变位机协同、双机器人协同、传送带跟踪等协同模式）、GSHD 驱动器龙门（支持设置 GSHD 驱动器龙门）、虚拟加工（支持设置虚拟轴，实现虚拟仿真加工）
高级功能	自学习、增强 PSO、无限视野（支持用户将振镜视野当作无限大，在进行大幅面加工时不再需要分割图形）
数字量 IO	200 路 DI，128 路 DO
模拟量 IO	每个轴 1 路 AO（需匹配带模拟量输出的 gLink-II 网络模块），主要用于位置闭环控制
扩展数字量 IO	2048 路 DI，2048 路 DO
扩展模拟量 IO	384 路 AI，384 路 AO
操作系统	Windows/Linux
开发语言	C++、C#、VB.NET、LabVIEW、低代码

系统架构


IO 模块
IPC
HMI/VGA
glink-I
EtherCAT
glink-II
最多 32 轴
GSNE
最多 64 轴
GTM 模块
4 轴模块
6 轴模块
gLink-II 驱动器
脉冲、模拟量驱动器 + 电机
伺服电机 + 编码器
轴模块
EtherCAT
IO 模块
伺服电机 + 编码器
脉冲、模拟量驱动器 + 电机

尺寸图



GSNE 系列

单位：mm

固高科技股份有限公司
Tel：0755-26970839
E-mail：googol@googoltech.com
Web：www.googoltech.com.cn

东莞固高自动化技术有限公司
Tel：0769-26628610
E-mail：googoldg@googoltech.com

固高科技（海外）有限公司
Tel：+(852)-23581033
E-mail：sales@googoltech.com
Web：www.googoltech.com

声明：对于上述产品型号及描述，固高公司保留未经事先声明加以修改的权利。